

光学式形状計測センサ (NS-TEX製光切断センサ)の開発

Development of an Optical Shape Measurement Sensor (NS-TEX Light Section Sensor)

当社では、ものづくりの自動化、高効率化に貢献する測距/形状計測センサを製造、販売しており、鉄鋼分野を中心とした製造業向けに展開している。形状計測センサの役割は、形状計測結果に基づくプロセスフィードバック、傾向監視、品質保証などの従来用途に加え、3D形状データの活用も進んでおり年々拡大している。

本稿では、2022年度より販売を開始した光学式形状計測センサ(NS-TEX製光切断センサ)を紹介する。鉄鋼分野で 培った実績を元に、1000℃レベルの高温状態の計測対象でも安定した計測を可能とする筐体設計を実現した。また、 他社差別化技術として、光切断センサ単体での断面形状と温度変化の複合計測機能を開発した。今後も、光切断センサ のカスタム設計技術、付加機能開発を実現するニーズ対応技術を深化させ、広く顧客ニーズへ対応していきたい。

Our company manufactures and sells distance and shape measurement sensors that contribute to the automation and higher efficiency of manufacturing processes, focusing primarily on the steel industry. The roles of shape measurement sensors are expanding year by year, with the utilization of 3D shape data advancing in addition to traditional applications such as process feedback, trend monitoring, and quality assurance based on shape measurement results. This paper introduces the optical shape measurement sensor (NS-TEX light section sensor) we launched in FY2022. Based on our experience in the steel industry, we have achieved a housing design that enables stable measurement even for high-temperature objects at the 1,000°C level. As a differentiating technology, we have developed combined functionality that measures cross-sectional shape and temperature changes using one light section sensor. Going forward, we aim to further develop our custom design technology for light section sensors and our needs-based technology for developing additional functions to meet a wide range of customer needs.



谷口 敦史 TANIGUCHI Atsushi 電計事業本部 商品ソリューション事業部 計測検査2部 計測イバーション推進グループ長



小宮 悟嗣 KOMIYA Satoshi 電計事業本部 商品ソリューション事業部 計測検査2部 光計測ソリューショングループ



伊藤 千空 ITO Chihiro 電計事業本部 商品ソリューション事業部 計測検査2部 画像計測ソリューショングループ



小林 昂平 KOBAYASHI Kohei 電計事業本部 商品ソリューション事業部 計測検査2部 画像計測ソリューショングルーブ



新井 玄太 ARAI Genta 電計事業本部 商品ソリューション事業部 計測検査2部 室蘭機械技術グループ



早坂 卓 HAYASAKA Takashi 電計事業本部 商品ソリューション事業部 計測検査2部 光計測ソリューショングルーブ



三浦隆治
MIURA Takaharu
電計事業本部
商品ソリューション事業部
企画グループ
計測イノベーション推進グループ

1 はじめに

当社では、ものづくりの自動化、高効率化に貢献する測距/ 形状計測センサを製造、販売しており、鉄鋼分野を中心とし た製造業向けに展開している。製造工程における形状計測 センサの役割は、形状計測結果に基づくプロセスフィード バック、傾向監視、品質保証などの従来用途に加え、3D形 状データの活用も進んでおり年々拡大している。それらの ニーズに応えるべく、新技術、新製品の開発に取り組んでいる。

本稿では、2022年度より販売を開始した光学式形状計 測用のNS-TEX製光切断センサを紹介する。鉄鋼分野で 培った経験をベースに、1000℃レベルの高温状態の計測 対象でも安定した計測を実現すべく低膨張材料を組合せた 筐体設計を実施した。初号機は、連続鋳造工程後の高温鋼 材の幅計として納入、稼働中である。また、高温の計測対象 をターゲットとすることから、温度変化計測の顧客ニーズも あり、光切断センサ単体での断面形状と温度変化の複合計 測機能1)を開発し、他社との差別化を図った。今後も、光切 断センサのカスタム設計技術、付加機能開発を実現する ニーズ対応技術を深化させ、広く顧客ニーズへ対応していく。

2 NS-TEX製光切断センサ

2-1 光切断法

光切断法は、レーザとカメラを用いた断面形状計測方法 であり、産業応用をはじめ広く用いられている。その計測原 理を図1を参照しながら説明する。ライン状に整形したレー ザを計測対象に照射し、その反射光をレーザから距離l、傾 き θ の位置に配置したカメラ(レンズの焦点距離f)で撮像し 画像を取得する。三角測量の原理より、画像中のレーザの位 置(u,v)からyz平面の座標を、l, θ ,fの関数として、 以下のように算出する²¹。

$$y = \frac{Bl}{\tan \theta - A} \tag{1}$$

$$z = \frac{(A\sin\theta + \cos\theta)l}{\tan\theta - A}$$
(2)

ここで、A,Bは画素位置(*u*,*v*)と焦点距離fで決まる係数で ある。

$$A = \frac{u - u_0}{f} \tag{3}$$

$$B = \frac{v - v_0}{f} \tag{4}$$

なお、レーザとカメラの距離 *l*、レーザとカメラの角度 θ、 レンズ焦点距離fは事前に校正しておく。



2-2 誤差要因

前節に示したように、光切断法では、取得画像から距離を 求める際、事前校正したレーザとカメラの距離 *l*、レーザと カメラの角度 θを用いる。一般にレーザとカメラは金属製治 具を介して保持されているが、図2に示すように金属製治具 が熱膨張することにより、レーザとカメラの距離 *l*、レーザと カメラの角度 θが変化する。その変化にともない、光切断セン サで計測される断面形状に誤差が発生する。この計測誤差 の起因となる温度変化は、レーザやカメラの自発熱、周辺温 度の変化により生じる。また、計測対象が高温の場合、計測 対象からの輻射熱により、温度変化が発生しやすく、計測へ の影響が無視できないことが多い。



図 2:温度によるカメラとレーザの位置変化

ここで、奥行方向zの計測誤差 Δz は、式(2)にレーザとカメ ラ間距離の誤差 Δl ,カメラ角度誤差 $\Delta \theta$ を考慮することで以 下のように定式化できる。

$$\Delta z = z - \frac{|A\sin(\theta + \Delta\theta) + \cos(\theta + \Delta\theta)|(l + \Delta l)}{\tan(\theta + \Delta\theta) - A}$$
(5)

TEXENG REPORT 21

さらに、 $\Delta l \ll 1$, $\Delta \theta \ll 1$ の近似を施しまとめると、

$$\Delta z = P \Delta l + Q \Delta \theta \tag{6}$$

となる。ここで、P,Qは、レーザとカメラの初期相対位置を 表す l,θ で決まる以下の定数である。

$$P = \frac{\cos\theta}{\tan\theta} \tag{7}$$

$$Q = -l\cos\theta\left(2 + \frac{1}{\tan^2\theta}\right) \tag{8}$$

式(6)は、断面形状の計測誤差Δzは、ΔlおよびΔθの変化量 に対して線形に変化することを示している。

2-3 安定化対策

前節で示した治具膨張による計測誤差を抑えるには、治 具の温度によらずレーザとカメラの相対位置姿勢を安定さ せることが求められる。そのため、弊社では、以下2つの対策 を施し、センサ計測値の安定化を図った。

(1)低膨張材を組合せた筐体設計

他社製の光切断センサには軽くて安価なアルミ系材料 が使用されることが多いが、熱膨張率は鉄の2倍大きく、 温度安定性に課題がある。そこで、低膨張材であるイン バー材とCFRP(Carbon Fiber Reinforced Plastics) を組合せた筐体設計を実施した。表 1に示すように、どち らも1ppm/℃以下の非常に小さい線膨張率を持つが、そ のほかの特性が異なる。インバー材は金属系であり重いが、 強度が高い。一方、CFRPは非常に軽いが強度に課題が ある。弊社では、これらを適切に組合わせた構造とするこ とで、センサに求められる強度、重量、高い温度変化耐性 を満足する設計を実現した。

素材	線膨張率	密度	#±2##
	[ppm/℃]	[g/cm3]	行住
鉄	11.80	7.85	一般的な鉄。
(SS400)			強度高いが重い。
Al	23.00	2.79	安価で加工もしやすい
インバー	0.15	8.00	低熱膨張率だが重い。
			難加工材。
CFRP	0.30	1.50	低熱膨張率で軽いが、
			強度が低い。難加工材。

表1 各材料の線膨張率

(2)熱伝導シミュレーションの活用

筐体設計は3D-CADで実施し、熱伝導シミュレーション、 および熱による変位シミュレーションを活用した。一例とし て、レーザとカメラを保持する部品の熱伝導および熱によ る変位計算の結果を図 3に示す。図 3(a)はレーザとカメ ラを保持する部品と筐体とを接続する部品を熱源とした 際の熱伝導シミュレーション結果を示す。また、図 3(b)に は熱により生じる形状変位をシミュレーションした結果を 示す。これらシミュレーションを活用することで、より熱変形 の影響が少ない部品形状、構造、材料を設計段階で検討 した。それにより、試作および試験回数を減らし、効率的な 筐体設計を実現した。



2-4 精度評価試験

図4に弊社独自に光学/機械設計、製造/校正した NS-TEX製光切断センサの仕様例を示す。光切断センサは 断熱BOX内に載置しており、上部にカメラ、下部にレーザを 配置している。断熱BOXには、レーザの照射、カメラによる撮 像を実施するためのガラス窓を設けており、赤外カット膜を 施したフィルタを用いる。図5(a)にセラミック製の板を直角 に配置して作成したサンプル、図5(b)に断面形状の計測 結果を示す。セラミック板による直角形状が計測できている ことがわかる。



図4:NS-TEX製光切断センサの仕様例



図5:サンプル計測結果

次に、図6に示す環境で実施した温度変化試験の結果を 示す。ライン状に整形したレーザの長手方向yに沿って平板 サンプルを置き、奥行方向zに1軸ステージで移動できる構 成とした。室温は20℃で一定とし、断熱BOX内にチラーで温 風を送り込むことで、光切断センサ単体の温度を変えること ができるようにした。



図6 温度試験の試験環境

はじめに断熱BOX内温度を室温と同じ20℃と固定した 状態で、直線性の評価を行った。結果を図7に示す。横軸に 奥行z、縦軸に理想的な計測点からの誤差を示す。各線は ラインレーザ長手方向yの5カ所(y=0,±50,±100mm) を示す。測定範囲250mm内において測定精度±50um以下 となっていることがわかる。次に、断熱BOX内に温風を送り、 センサ温度のみを変化させた場合の計測値変化を温度特 性として評価した。結果を図8に示す。20-35℃の範囲で 5℃刻みの温度変化をさせ、距離値を計測した。各距離値 は図6の平坦サンプルの計測結果をy方向に計測範囲内 で平均した値である。温度による距離値変化は、ほぼ線形 に変化している。直線フィッティングの傾きより、1℃あたり の誤差量は-1.7 μ m/℃と算出した。なお、温度変化により、 距離計測結果が線形に変化することは、式(6)で得られた 結果と一致する。



直線性、および温度特性の評価結果と競合他社の光切 断センサとの比較を図9に示す。カメラとレーザの相対位置、 レンズ焦点距離の校正は独自の高精度化を施し、かつ低膨 張材の活用による温度耐性の向上を図ることで、他社センサ に比べて精度を表す指標である直線性は1/3.5、温度変化 による直線性の変化を表す温度特性は1/20の結果が得ら れた。以上の結果は、NS-TEX製光切断センサは、市販の汎 用センサを上回る精度、温度特性を持つことを示している。 今後、過酷な環境での計測が求められる鉄鋼業界を始め、 種々の製造工程への適用を進める。



3 形状と温度変化の複合計測機能の開発

3-1 高温材料の計測

NS-TEX製光切断センサを用いて約1000℃の高温材 料を計測対象にプロファイル計測を実施した。図 10に実 験系を示す。計測対象は搬送ロールライン上の製品で一 定方向に搬送されている。また、搬送ラインの都合上、1m ほど離れた地点に光切断センサを配置し、計測対象である 高温材料に向けてレーザを照射し、その反射光を計測した。 ここで、WD=1mを確保するため、図4に示すセンサ構成から カメラとレーザの相対位置姿勢を変更した。



図10:高温材料計測の実験系

図11に計測結果を示す。図11(a)は取得画像を示して おり、計測対象の断面はほぼ平坦であるため、レーザが直線 状に撮像されていることがわかる。カメラレンズの前にはレー ザの波長を主に透過するよう波長フィルタを配置しており、 高温である計測対象からの赤外放射はカットされている。図 11(b)は取得画像から計算した断面形状である。図11(c) には一定速度で搬送されている計測対象の断面形状を連 続的に計測することで取得した表面凹凸を示す。色は凹凸 の量を表す。なお、搬送速度とカメラのフレームレートで決ま る搬送方向の分解能は約0.5mmである。この結果より、試 作した光切断センサは1000℃の計測対象の表面凹凸をサ ブミリオーダーで計測できることが確認された。



図11:高温材料の計測結果

3-2 形状と温度変化の複合計測機能

計測対象が高温の場合、形状計測と同時に温度変化モニ タリングをしたいとの顧客ニーズがあった。このニーズに対応 するため、光切断センサによる断面形状と温度変化の複合 計測機能を開発した。一般に、物体は温度上昇と共に赤熱 放射が強くなる。この温度による放射輝度の変化を利用した 放射温度計が広く普及している3)。同原理を光切断センサ に組込み、形状計測のために取得する画像の輝度値から温 度変化を検知する複合計測機能を開発した。

図12に開発した複合計測機能の概要を示す。光切断セン サ内のカメラにて取得した画像は、波長フィルタによりレー ザ反射光のみが撮像されているように見える。しかしながら、 コントラスト調整を施すと高温材料からの赤熱放射光も微 弱ながら撮像されていることがわかる。この画像に対して、 レーザ反射光位置から光切断の原理から断面形状を算出 するとともに、レーザが照射されていない領域の輝度値を活 用して温度変化を算出する。このとき、輝度値を算出する測 定範囲(点線で囲まれた領域)を設定し、その範囲の輝度値 平均を用いる。ここで、計測対象の表面状態により局所的に 温度が低い箇所(画素)がある場合は、マスク処理により、平 均値計算から除外する処理を施す。事前に輝度値と温度の 相関関係を校正しておけば、時間を置いて取得した画像2枚 から算出した輝度値の差から、その時間間隔における温度 変化を検出することができる。図 13に計測対象と同質なサ ンプルを電気炉で200-1000℃まで熱した場合の輝度値の 実測結果を示す。800℃付近より赤熱発光し、急激に輝度 が上昇していることが確認できる。この輝度差から、温度変 化量を算出する。

なお、1枚の画像からの輝度平均値を用いて絶対温度の 算出も原理的には可能だが、計測対象の表面状態、レーザ 出力、波長フィルタの汚れなど輝度変動要因が大きく、現場 での適用は難しい。



図12:形状と温度変化の複合計測機能



図13:温度による輝度値の変化

本機能における温度変化検知の温度分解能の定義を図 16を参照しながら説明する。画像から算出する輝度値Iは、 特定の温度領域では、温度Tに比例すると近似することができ、 係数a,bを用いて以下のように表すことができる。

$$I = aT + b \tag{9}$$

今回の温度変化検知手法においては、複数画素の平均値で 輝度値Iを算出しており、そのときの標準偏差をσとする。ここで、 2点の温度T1,T2において、両者の輝度差ΔIを区別可能な温 度差ΔTを温度分解能と定義する。各温度での輝度値算出の バラつきを2σ以内とすると、以下式となる。

$$\Delta I = a\Delta T - 2(\sigma_2 + \sigma_1) \tag{10}$$

ここで、輝度差ΔI=0の場合を、温度変化検知の分解能とし、 以下条件を得る。

$$\Delta T = \frac{2(\sigma_2 + \sigma_1)}{a} \tag{11}$$

このとき、温度による輝度値の上昇を表す係数a、各温度 で算出する輝度値のバラつきσ_1,σ_2を事前校正しておく ことで温度分解能を算出することができる。



図14:温度変化検知の分解能

式(11)の温度分解能を図 13の電気炉での鋼片加熱試験 の結果から算出した例を示す。図 15は、温度による輝度変化を 900℃で規格化(全温度の輝度値を900℃における輝度値で 割算)した結果を示す。上図は規格化輝度、下図は画像から輝 度値を算出した際のバラつき2σである。各温度における2σの 平均値2σを用いると、式(11)より温度分解能ΔT=27.7℃と なる。これは、レーザ光検出用に波長フィルタを搭載したカメラ で取得した画像によるものであり、フィルタ透過特性を適正化す ることで、ΔT=5℃程度まで改善可能である。なお、同様の結果 が、3-1節の実材料の試験で取得した画像からも得られている。



3-3 連続鋳造工程への展開

NS-TEXENG製光切断センサの初号機は、連続鋳造 工程におけるスラブ幅計として適用している。図 16に示す ように2台の光切断センサで計測対象の高温スラブを挟み 込み、両センサで計測したプロファイルと事前校正したセン サ間距離の情報からスラブの幅を計測する装置である。 1000℃程度のスラブを計測するため、本稿で紹介した各種 対策を施したNS-TEXENG製光切断センサを搭載している。



4 おわりに

本稿では、低膨張材を活用した高い温度耐性、形状と温 度変化検知を同時に実現する複合計測機能を有する NS-TEXENG製光切断センサを紹介した。引き続き、光切断 センサのカスタム設計技術、付加機能開発を実現するニー ズ対応技術を深化させ、製品力強化に努める。

また、弊社では、センサを含めたシステムの設計製作、運 用、メンテナンスまで含めた一貫対応が可能である。

参考文献

1) 特許出願中

- 2)山内,斎藤,佐藤, "基準平面を用いたスリット光投影式レンジファインダの校正,"電学論C, NO.129, vol.6, p1162-1168 (2002).
- 3)青山, "放射温度計則と放射率,"日本赤外線学会誌, NO.4, vol.2, 96-105(1994).

お問い合わせ先 -

電計事業本部 商品ソリューション事業部 計測検査2部 TEL. 0143-47-6970 [メールの場合]:

more_information-denkei@tex.nipponsteel.com